

5 リモコン型ロボットの製作

Production of remote control

メンバー

機械システム科 3年B組

川崎 蓮太 小野寺 諒 林 嶺央 上山 勇輝
長田 悠河 清水 恵一郎 古田 慶志 蒔田 拓未

製作の目的

～目標～ 石川県大会優勝

- ①Win the Ishikawa Prefectural Tournament and participate in the national tournament.
- ②Make a match without regrets with a robot that you have spent time making and practicing.

競技概要

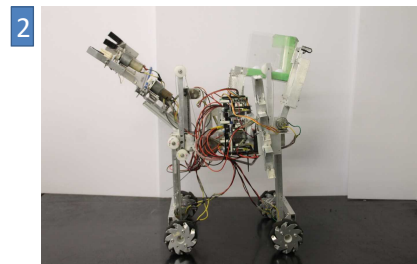
競技時間は3分間。操縦モードと自立モードをを1台のロボットにまとめ、2つのモードを切り替えながら4種類のアイテムを指定されたエリアに搬送し、競技終了時の得点対象物の状態に応じて得られる点数の合計を競うものである。

特徴

- 1 ゴルフボールをモーターで動く機構によってすくい上げる機構
一度に3つのゴルフボールを搬送することができる
プラスチック板によって前方、サイドからの落下を防ぐ
- 2 ロボットの全体図
重心が偏らないようにどの機構をどこにつけるかなどを考えて組み立てた



1 ゴルフボールを取る機構



2 ロボットの全体図

結果

- ・優勝したチームは自立のプログラムがしっかりしていたため行き帰りが完璧だった。
- ・自立型で動くためのゴルフボール3つしっかり取ることができた。
- ・操作練習を何度もして操作ミスをなくすことで少しでも多くの時間搬送することができると思った。

No	チーム名	学校名	得点
1	DJ-NEO	大聖寺実業	2点
2	はくせつ	県立工業 (科学工学)	5点
3	紫舟	県立工業 (3SB)	0点
4	金工1号	市立工業	10点
5	CB 050	羽咋工業	13点